

**УСТРОЙСТВА ИСПОЛНИТЕЛЬНЫЕ  
ШЛАНГОВЫЕ СРЕДНИХ РАСХОДОВ ГСП**

**Типы и основные параметры**

**ГОСТ  
14240—69**

Middle flow flexible hose actuating device SSI.  
Types and basic parameters

МКС 25.040.40

Постановлением Комитета стандартов, мер и измерительных приборов при Совете Министров СССР от 17 февраля 1969 г. № 213 дата введения установлена

01.01.70

1. Настоящий стандарт распространяется на шланговые исполнительные устройства Государственной системы промышленных приборов и средств автоматизации (ГСП) с фланцевым присоединением к трубопроводу, с условной пропускной способностью ( $K_{\text{в}}$ ) от 12 до 5000 м<sup>3</sup>/ч, на условное давление ( $P_{\text{у}}$ ) 1,0; 2,5; 4,0; 6,0 и 10 кгс/см<sup>2</sup>, предназначенные для воздействия на технологические процессы путем изменения расхода проходящих через них сред температурой от минус 40 °С до плюс 80 °С.

2. В зависимости от вида используемой энергии шланговые исполнительные устройства должны изготавливаться следующих типов:

пневматические;  
гидравлические;  
электрические.

3. В зависимости от вида действия шланговые исполнительные устройства подразделяются на нормально открытые (НО) и нормально закрытые (НЗ).

4. В зависимости от материала корпуса регулирующего органа шланговые исполнительные устройства должны изготавливаться двух исполнений:

I — с корпусом из серого чугуна;  
II — с корпусом из стали.

5. По устойчивости к воздействию температуры и влажности окружающего воздуха при эксплуатации шланговые исполнительные устройства делят на группы, указанные в табл. 1.

Т а б л и ц а 1

Группа исполнительных устройств	Температура окружающего воздуха, °С	Относительная влажность окружающего воздуха на всем диапазоне температур, %
I	От -50 до +50	30—80
II	От -30 до +50	
III	От -15 до +50	

П р и м е ч а н и е. Исполнительные устройства I и II групп должны быть устойчивы также к воздействию окружающего воздуха с относительной влажностью 95 % при температуре 35 °С.

6. Шланговые исполнительные устройства должны изготавливаться следующих классов точности: 2,5 и 4,0.

Шланговые исполнительные устройства выпускаются с позиционером.

7. Основная допустимая погрешность, порог чувствительности и вариация хода штока шланговых исполнительных устройств в зависимости от класса точности должны соответствовать указанным в табл. 2.

Т а б л и ц а 2

Класс точности исполнительного устройства	Основная допустимая погрешность, %, от величины условного хода	Порог чувствительности, %, от диапазона командного сигнала	Вариация хода штока, %, от величины условного хода
2,5	±2,5	0,6	2,5
4,0	±4,0	1,0	4,0

Основная допустимая погрешность, порог чувствительности и вариация хода штока должны определяться при условиях по ГОСТ 12997—84 при незаполненном регулирующем органе и сальнике, затянутом усилием, обеспечивающем герметичность штока в рабочих условиях.

8. Негерметичность шланговых исполнительных устройств не допускается.

9. Параметры регулирующих органов шланговых исполнительных устройств и их обозначения должны соответствовать указанным в табл. 3.



10. Варианты комплектования шланговых исполнительных устройств исполнительными механизмами, дополнительными блоками и их обозначения должны соответствовать указанным в табл. 4.

Т а б л и ц а 4

Типы исполнительных устройств	Комплектование исполнительных механизмов дополнительными блоками	Типы исполнительных механизмов			
		Пружинный мембранный	Беспружинный мембранный	Поршневой	Прямоходный
Пневматические или гидравлические	Без дополнительных блоков	10	40	60	—
	Боковой ручной дублер	01	41	61	—
	Верхний ручной дублер	01В	41В	61В	—
	Позиционер	02	42	62	—
	Позиционный датчик положений	03	43	63	—
	Позиционер и боковой ручной дублер	05	45	65	—
	Позиционер и верхний ручной дублер	05В	45В	65В	—
	Позиционный датчик положений и боковой ручной дублер	06	46	66	—
	Позиционный датчик положений и верхний ручной дублер	06В	46В	66В	—
	Позиционер и позиционный датчик положений	08	48	68	—
	Позиционер, позиционный датчик положений и боковой ручной дублер	12	52	72	—
	Электрические	Без дополнительных блоков	—	—	—
Непрерывный дистанционный датчик положений		—	—	—	81
Позиционный дистанционный датчик положений		—	—	—	82
Датчик обратной связи		—	—	—	83
Непрерывный дистанционный датчик положений и позиционный дистанционный датчик положений		—	—	—	84
Непрерывный дистанционный датчик положений и датчик обратной связи		—	—	—	86
Непрерывный дистанционный датчик положений, позиционный дистанционный датчик положений и датчик обратной связи		—	—	—	87

**П р и м е ч а н и я:**

1. Поставка всех видов электрических исполнительных механизмов, в том числе и без дополнительных блоков, предусматривает комплектование их местным указателем положения ручным дублером, ограничителем хода (механическим и электрическим), ограничителем усилия.

2. Тип и количество датчиков обратной связи указываются в заказе.

11. Максимальные перепады давлений шланговых исполнительных устройств должны указываться в технической документации, утвержденной в установленном порядке.

12. Условное обозначение шлангового исполнительного устройства состоит из обозначения регулирующего органа (табл. 3), обозначения исполнительного механизма, укомплектованного до-

полнительными блоками (табл. 4), обозначения группы регулирующего устройства (табл. 1) и номера настоящего стандарта.

Для исполнительных устройств, укомплектованных исполнительными механизмами обратного действия (исполнительное устройство работает по типу «нормально закрыт»), к условному обозначению добавляется индекс «НЗ».

Для гидравлических исполнительных устройств к обозначению исполнительного механизма добавляется индекс «Г».

**Пример условного обозначения пневматического шлангового исполнительного устройства со стальным корпусом и патрубком, изготовленным из химически стойкого материала, на  $P_y = 6$  кгс/см<sup>2</sup> для регулируемой среды температурой 80 °С,  $D_y = 50$  мм,  $K_{vy} = 125$  м<sup>3</sup>/ч, с пружинным мембранным исполнительным механизмом без дополнительных блоков, для работы при температуре окружающего воздуха от минус 50 °С до плюс 50 °С:**

*5510610 I ГОСТ 14240—69*